تم تحميل هذا الملف من موقع المناهج الإماراتية

almanahj.com/ae

موقع المناهج الإماراتية

الملف أسئلة تشيك بوينت A Part (SA) Project - 3 Checkpoint

روابط مواقع التواصل الاجتماعي بحسب الصف الخامس

روابط مواد الصف الخامس على تلغرام

التربية الاسلامية	اللغة العربية	اللغة الانجليزية	الرياضيات

المزيد من الملفات بحسب الصف الخامس والمادة تصميم في الفصل الثاني

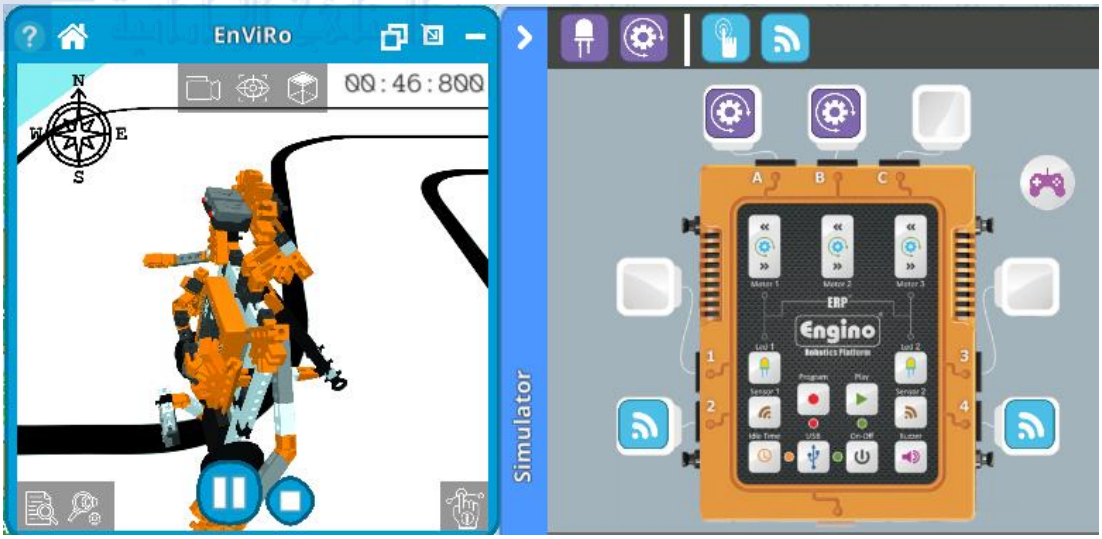
1	أوراق عمل للفصل الثاني
2	حل الوحدة الأولى
3	حلول بعض صفحات الكتاب الوحدة الثانية
4	حلول كتاب الطالب للفصل الثاني
5	مراجعة شاملة الوحدة 1 و 3

Design Technology - Grade 5
Checkpoint 3 - Project (SA) Part A
(12 marks total)

Student Name			Student ID		
School Name		Grade / Section		Date	

Part A – Project handout (12 marks)

Project overview: Create a program for a line follower robot. The robot can detect a line using IR sensors. It moves to follow the line.



The robot should have:

- two IR sensors.
- two motors.
- a control unit.

You have to:

1. Set the ports through the simulator by assigning:

    - two IR sensors. (2 marks)
    - two motors. (2 marks)

2. The program should make the robot:

    - move forward when the sensors do not detect a line. (2 marks)

- move left when the left sensor detects a line. (2 marks)
- move right when the right sensor detects a line. (2 marks)
- move forward when both sensors detect a line. (2 marks)

Test it in the EnViRo simulator.

Note: Choose Humanoid Robot. Then, choose the Line Follow map.

✓ When you finish, take a screenshot of the code. Save it using your first and second name and add '-CP3.PNG'at the end. For example, 'MariamAli-CP3.PNG'. Then, upload it to LMS. Your teacher will mark it.